

JTHD

經濟型

螺桿驅動



此圖僅供參考，出貨規格詳見尺寸圖面

基本仕様

項目			JTHD200	JTHD300	JTHD400	JTHD500
工作範圍	X*Y 軸	mm	150*150	250*250	350*350	450*450
	Z 軸	mm	100	100	100	100
可搬運 最大荷重	X 軸	kg	8	10	10	10
	Z 軸	kg	4	5	5	5
點對點 驅動	X*Y 軸	mm/s	500	600	600	600
	Z 軸	mm/s	200	250	250	250
連續路徑 驅動	X*Y*Z 合成速度	mm/s	400	500	500	500
位置重複 精度	X*Y 軸	mm	±0.01	±0.01	±0.01	±0.01
	Z 軸	mm	±0.01	±0.01	±0.01	±0.01

通用規格

項目		TSC400 控制器規格
驅動方式	DC 伺服馬達驅動	
控制方式	點對點控制、連結路徑控制	
補償功能	3D 直線補償、3D 圓弧補償	
位置輸入方式	移動教點、座標輸入教點	
教導操作方式	專用 UI(PC)：使用專用 UI 可進行 2D CAD 路徑轉檔可匯入圖片檔進行描點	
	專用 APP(PAD)：可進行教點工作及簡易程式編輯	
顯示畫面	語系	中文、英文、日文
	單位	mm
程式數量	100 組 (1~100)	
點記憶容量	10 萬點	
簡易步序控制	100 組, 1000(步 / 組)	
外部 連接埠	IO	16 IN / 16 OUT (NPN/PNP 共用)
	LAN	Ethernet 供 UI 使用 (透過 HUB, 可對外連接其他週邊)
	COM	RS-232C(可供週邊系統連結)
	USB	韌體更新 / 程式備份
電源	AC 100~240, 5A	

型號表示方式

JTHD 300 - 3 - H1 - CCDA - A001

本體型號

特注式樣

工作範圍(X*Y)

單X軸	200:150*150
	300:250*250
	400:350*350
	500:450*450

軸數

2	X/Y軸
3	X/Y/Z軸
3R	X/Y/Z/R軸

指定立柱高度

H1	立柱高度+50
H2	立柱高度+100
H3	立柱高度+200
H4	立柱高度+300

※標準高度則為空白

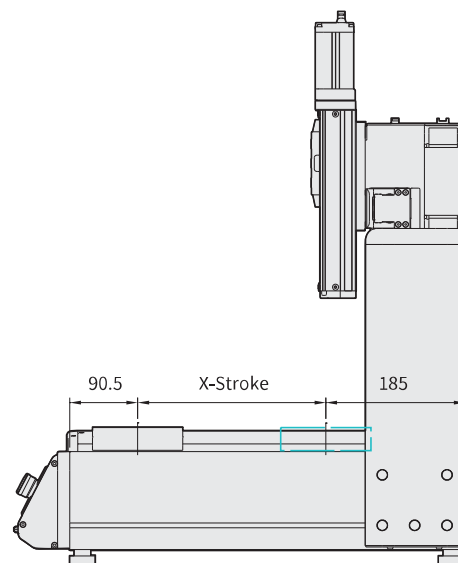
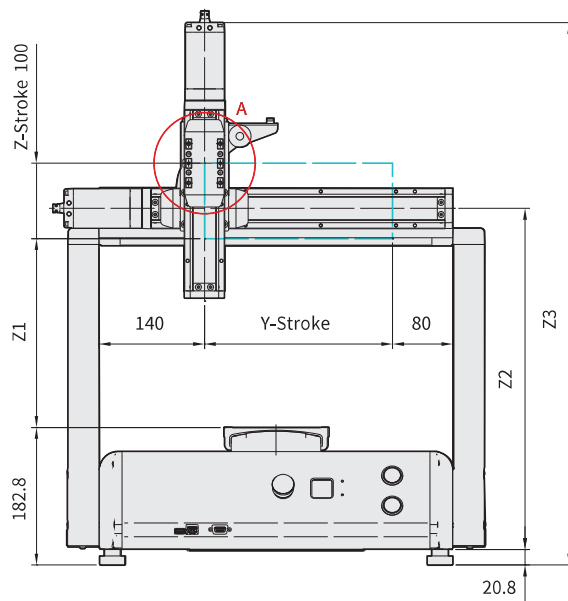
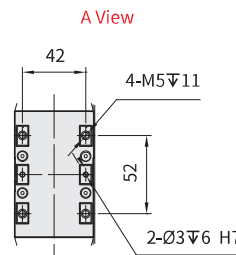
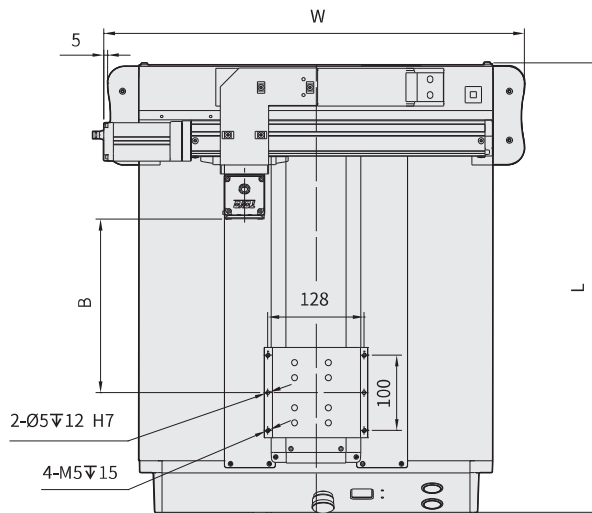
搭配CCD

CCDA

※若無搭配為空白

JTHD200/300/400/500 尺寸圖

單位 Unit : mm

● CAD圖面可至www.toyorobot.com下載 ●

尺寸	型號	JTHD200	JTHD300	JTHD400	JTHD500
X*Y 工作範圍		150*150	250*250	350*350	450*450
L		497.3	597.3	697.3	797.3
W		459	559	659	759
B		130.5	230.5	330.5	430.5

尺寸	型號	立柱高度變化相關尺寸				
		標準	H1(加高 50)	H2(加高 100)	H3(加高 200)	H4(加高 300)
Z1		251	301	351	451	551
Z2		453	503	553	653	753
Z3		720.8	770.8	820.8	920.8	1020.8