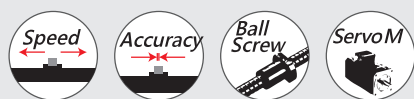


JTHS

標準型

螺桿驅動



此圖僅供參考，出貨規格詳見尺寸圖面

基本仕様

項目			JTHS300	JTHS400	JTHS500
工作範圍	X*Y 軸	mm	300*300	400*400	500*500
	Z 軸	mm	100	100	100
可搬運最大荷重	X 軸	kg	15	15	15
	Z 軸	kg	8	8	8
點對點驅動	X*Y 軸	mm/s	1000	1000	1000
	Z 軸	mm/s	500	500	500
連續路徑驅動	X*Y*Z 合成速度	mm/s	900	900	900
位置重複精度	X*Y 軸	mm	±0.005	±0.005	±0.005
	Z 軸	mm	±0.005	±0.005	±0.005

通用規格

項目			TSC400 控制器規格
驅動方式			AC 伺服馬達驅動
控制方式			點對點控制、連結路徑控制
補償功能			3D 直線補償、3D 圓弧補償
位置輸入方式			移動教點、座標輸入教點
教導操作方式			專用 UI(PC)：使用專用 UI 可進行 2D CAD 路徑轉檔可匯入圖片檔進行描點
			專用 APP(PAD)：可進行教點工作及簡易程式編輯
顯示畫面	語系	單位	中文、英文、日文
			mm
程式數量			100 組 (1~100)
點記憶容量			10 萬點
簡易步序控制			100 組, 1000(步 / 組)
外部連接埠	IO	16 IN / 16 OUT (NPN/PNP 共用)	
	LAN	Ethernet 供 UI 使用 (透過 HUB, 可對外連接其他週邊)	
	COM	RS-232C(可供週邊系統連結)	
	USB	韌體更新 / 程式備份	
電源			AC 220~240, 15A

型號表示方式

JTHS 300 - 3 - H1 - CCDA - A001

本體型號

特注式樣

■ 工作範圍(X*Y)

單X軸	300:300*300
	400:400*400
	500:500*500

■ 軸數

2	X/Y軸
3	X/Y/Z軸
3R	X/Y/Z/R軸

■ 指定立柱高度

H1	立柱高度+50
H2	立柱高度+100
H3	立柱高度+200
H4	立柱高度+300

※標準高度則為空白

■ 搭配CCD

CCDA

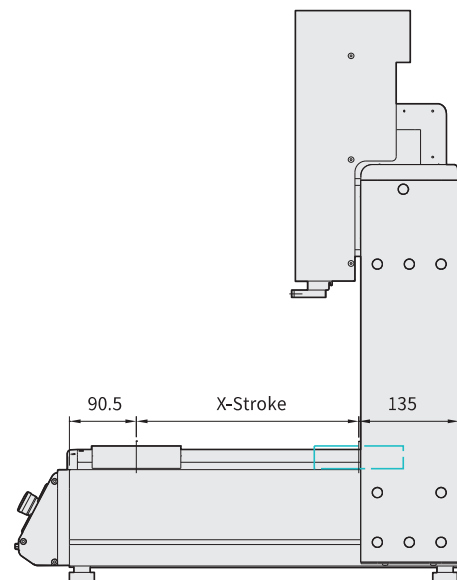
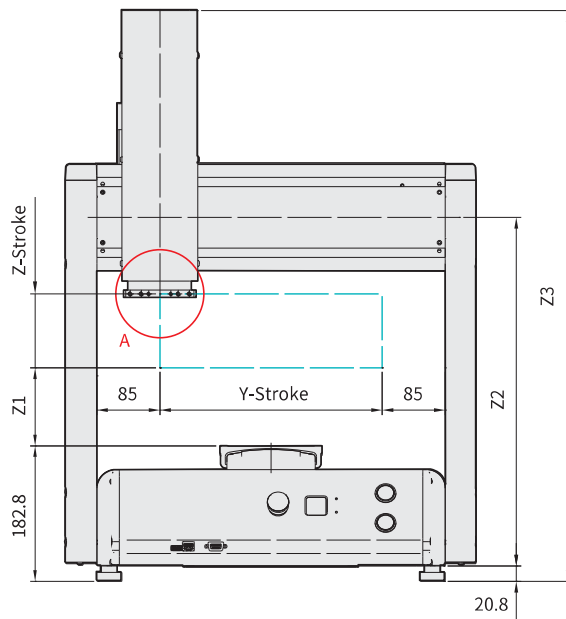
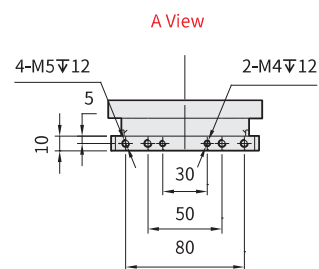
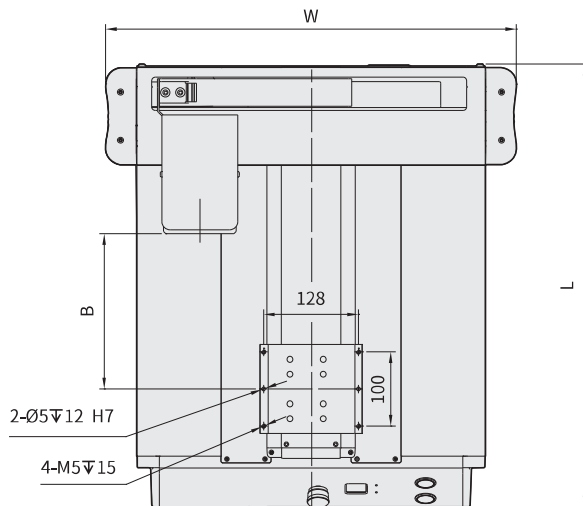
※若無搭配為空白

JTHS300/400/500 尺寸圖

單位 Unit : mm



• CAD圖面可至www.toyorobot.com下載 •



尺寸	型號	JTHS300	JTHS400	JTHS500
X*Y 工作範圍		300*300	400*400	500*500
L		597.3	697.3	797.3
W		554	654	754
B		209.5	309.5	409.5

型號	立柱高度變化相關尺寸					
	標準	H1(加高 50)	H2(加高 100)	H3(加高 200)	H4(加高 300)	
尺寸	Z1	105	155	205	305	405
	Z2	470	520	570	670	770
	Z3	769.8	819.8	869.8	969.8	1069.8